##

# IRB 2600

ABB进一步扩展中端机器人系列



### 精度更高

IRB 2600的精度为同类产品之最，其操作速度更快，废品率更低，在扩大产能、提升效率方面，将起到举足轻重的作用，尤其适合弧焊等工艺应用。其高精度由专利的TrueMoveTM运动控制软件实现。

### 周期更短

IRB 2600采用优化设计，机身紧凑轻巧，节拍时间与行业标准相比最多可缩减25%。专利的QuickMoveTM运动控制软件使其加速度达到同类最高，并实现速度最大化，从而提高产能与效率。

### 范围超大

IRB 2600工作范围超大，安装方式灵活，可轻松直达目标设备，不会干扰辅助设备。优化机器人安装，是提升生产效率的有效手段。模拟最佳工艺布局时，其灵活的安装方式能带来极大的便利。

“锋芒一代”机器人第二种型号IRB 2600 携增强创新功能问世。该机型机身紧凑，负载能力强，设计优化，适合弧焊、物料搬运、上下料等目标应用。提供三种子型号，可灵活选择落地、壁挂、支架、斜置、倒置等安装方式。

### 设计紧凑

IRB 2600的底座同IRB 4600一样小，可与目标设备靠得更近，从而缩小整个工作站的占地面积。这款机器人经过专门设计，使其下臂能够在正下方操作。

### 防护最佳

ABB工业机器人的防护等级在业内处于领先水平。

IRB 2600标准型达到IP67防护等级，可选配铸造专家II代。

### 主要应用

* 弧焊
* 装配
* 物料搬运
* 上下料
* 物料移除
* 清洁/喷雾
* 涂胶
* 包装

**—**

**特性**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **机器人版本****（IRB）** | **工作范围****(m)** | **负载能力****(kg)** | **手臂负载****(Nm)** |
| IRB 2600-20/1.65 | 1.65 | 20 | 轴4和轴5为6.3轴6为16.7 |
| IRB 2600-12/1.65 | 1.65 | 12 | 轴4和轴5为1.8 轴6为 10.0 |
| IRB 2600-12/1.85 | 1.85 | 12 | 轴4和轴5为1.8 轴6为10.0 |
| 轴数 | 6轴+3外轴(配备MultiMove功能最多可达36轴) |
| 防护 | 标配IP67；可选配铸造专家II代 |
| 安装方式 | 落地、壁挂、支架、斜置、倒置 |
| 控制器类型 | IRC5单柜型、IRC5双柜型 |

**—**

**性能**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
|  | **重复定位精度 (mm)** | **重复路径精度 (mm)** |
| IRB 2600-20/1.65 | 0.04 | 0.13 |
| IRB 2600-12/1.65 | 0.04 | 0.14 |
| IRB 2600-12/1.85 | 0.04 | 0.16 |

**—**

**IRB 2600-20/1.65, IRB 2600-12/1.65**

**—**

**技术信息**

|  |  |
| --- | --- |
| **电气连接** |  |
| 电源电压 | 200-600V, 50/60Hz |
| 功耗 | 3.4kW |
| **物理参数** |  |
| 机器人底座大小 | 676mm x 511 mm |
| 高度 IRB 2600-20/1.65 | 1382mm |
| 高度 IRB 2600-12/1.65 | 1382mm |
| 高度 IRB 2600-12/1.85 | 1582mm |
| 重量 IRB 2600-20/1.65 | 272kg |
| 重量 IRB 2600-12/1.65 | 272kg |
| 重量 IRB 2600-12/1.85 | 284kg |
| **环境参数** |  |
| 机械装置环境温度 |  |
| 操作期间 | +5°C（41°F）至+50°C（122°F） |
| 运输和仓储中(最长24小时) | -25°C\*（13°F）至+55°C（131°F） |
| 短期（最长24小时） | 最高+70°C（158°F） |
| 相对湿度 | 恒温最高95% |
| 噪声水平 | 最大69dB (A) |
| 安全性 | 双回路监测，紧急停机，安全功能， 3位启动装置 |
| 辐射 | EMC/EMI屏蔽 |
| 选配 | 铸造专家II代 |
| 数据和尺寸若有变更，恕不另行通知。 |

**—**

**IRB 2600-12/1.85**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **轴运动** | **工作范围** | **轴最大速度** |
| 轴1旋转 | +180° 至 -180° | 175°/s |
| 轴2手臂 | +155° 至 -95° | 175°/s |
| 轴3手腕 | +75° 至 -180° | 175°/s |
| 轴4旋转 | +175° 至 -175° | 360°/s |
| 轴5弯曲 | +120° 至 -120° | 360°/s |
| 轴6翻转 | +400° 至 -400° | 500°/s |
| 提供监控功能，可防止设备因剧烈和频繁运动而产生过热。 |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **轴运动** | **工作范围** | **轴最大速度** |
| 轴1旋转 | +180° 至 -180° | 175°/s |
| 轴2手臂 | +155° 至 -95° | 175°/s |
| 轴3手腕 | +75° 至 -180° | 175°/s |
| 轴4旋转 | +175° 至 -175° | 360°/s |
| 轴5弯曲 | +120° 至 -120° | 360°/s |
| 轴6翻转 | +400° 至 -400° | 500°/s |
| 提供监控功能，可防止设备因剧烈和频繁运动而产生过热。 |

**IRB 2600-20/1.65, IRB 2600-12/1.65 工作范围图例 IRB 2600-12/1.85 工作范围图例**

 967 506

1553 1853

 967 506

1553 1853

2148

2148